

# Calcul vectoriel dans l'espace

الحساب المتجهي في الفضاء

## I. Vecteurs de l'espace

---

### Définition

Un **vecteur de l'espace** est défini par sa direction, son sens et sa longueur (norme). Deux vecteurs sont égaux ssi ils ont mêmes direction, sens et norme.

### Repère orthonormé direct

$(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  avec  $\|\vec{i}\| = \|\vec{j}\| = \|\vec{k}\| = 1$  et les 3 vecteurs orthogonaux 2 à 2.

### Coordonnées d'un vecteur

Tout vecteur  $\vec{u}$  s'écrit de façon unique :  $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ . On note  $\vec{u}(x, y, z)$ .

## II. Opérations sur les vecteurs

---

Soient  $\vec{u}(x, y, z)$  et  $\vec{v}(x', y', z')$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

- **Somme** :  $\vec{u} + \vec{v} = (x + x', y + y', z + z')$
- **Multiplication par un scalaire** :  $\lambda\vec{u} = (\lambda x, \lambda y, \lambda z)$
- **Vecteur opposé** :  $-\vec{u} = (-x, -y, -z)$

## III. Norme et distance

---

- $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$
- Distance entre  $A(x_A, y_A, z_A)$  et  $B(x_B, y_B, z_B)$  :  
 $AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$

## IV. Colinéarité de deux vecteurs

---

### Définition

Deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont **colinéaires** ssi il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $\vec{v} = \lambda\vec{u}$  (ou  $\vec{u} = \vec{0}$ ).

### Critère pratique

$\vec{u}(x, y, z)$  et  $\vec{v}(x', y', z')$  sont colinéaires ssi 
$$\begin{cases} xy' - yx' = 0 \\ yz' - zy' = 0 \\ xz' - zx' = 0 \end{cases}$$

## V. Coplanarité de trois vecteurs

---

### Définition

Trois vecteurs  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  sont **coplanaires** ssi l'un d'eux est combinaison linéaire des deux autres :  $\vec{w} = \alpha\vec{u} + \beta\vec{v}$ .

### Critère de coplanarité de 4 points

4 points  $A, B, C, D$  sont coplanaires ssi les vecteurs  $\vec{AB}, \vec{AC}, \vec{AD}$  sont coplanaires.

## VI. Méthode BAC type 2024

**Énoncé :** Dans un repère orthonormé, soient  $A(1, 0, 2), B(2, 1, 0), C(0, 1, 1)$ .

1) Calculer  $\|\vec{AB}\|$  et  $\|\vec{AC}\|$ .

2) Les vecteurs  $\vec{AB}$  et  $\vec{AC}$  sont-ils colinéaires ?

**Solution :**

1)  $\vec{AB} = (1, 1, -2)$ , donc  $\|\vec{AB}\| = \sqrt{1+1+4} = \sqrt{6}$ .

$\vec{AC} = (-1, 1, -1)$ , donc  $\|\vec{AC}\| = \sqrt{1+1+1} = \sqrt{3}$ .

2)  $\vec{AB}$  et  $\vec{AC}$  sont colinéaires ssi  $1 \times 1 - 1 \times (-1) = 0$ , soit  $1 + 1 = 2 \neq 0$ . Donc **NON colinéaires**.

## VII. Top 4 pièges à éviter

1. **Confondre coordonnées de point et de vecteur.** Un point a un nom (ex :  $A$ ), un vecteur aussi (ex :  $\vec{u}$ ).
2. **Oublier la racine carrée** dans la norme.
3. **Confondre colinéaires et coplanaires.** 2 vecteurs sont colinéaires ; 3 vecteurs sont coplanaires.
4. **Croire que 4 points alignés sont coplanaires.** Vrai, mais réciproque fautive : 4 points coplanaires ne sont pas forcément alignés.

### 🎯 Formules clés

**\*\*Coordonnées\*\*** :  $\vec{u}(x, y, z) = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$  **\*\*Norme\*\*** :  $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$  **\*\*Distance\*\*** :  $AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$  **\*\*Colinéarité\*\*** :  $\vec{v} = \lambda\vec{u}$  **\*\*Coplanarité\*\*** (3 vecteurs) :  $\vec{w} = \alpha\vec{u} + \beta\vec{v}$

### 💡 Astuces & méthodes

- 🎯 Pour tester la colinéarité de 2 vecteurs : regarde si les coordonnées sont proportionnelles. C'est rapide.
- 🎯 La norme avec racine est essentielle dans tous les calculs de distance. Ne l'oublie pas.